

(12) МЕЖДУНАРОДНАЯ ЗАЯВКА, ОПУБЛИКОВАННАЯ В СООТВЕТСТВИИ С
ДОГОВОРОМ О ПАТЕНТНОЙ КООПЕРАЦИИ (РСТ)

**(19) ВСЕМИРНАЯ ОРГАНИЗАЦИЯ
ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ**
Международное бюро



(43) Дата международной публикации:
22 января 2004 (22.01.2004)

PCT

(10) Номер международной публикации:
WO 2004/007144 A1

(51) Международная патентная классификация⁷
B23Q 15/22, 17/22

(81) Указанные государства (национально): JP, KR, US.

(21) Номер международной заявки: PCT/RU2003/000291

(84) Указанные государства (регионально): европейский патент (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, SI, SK, TR).

(22) Дата международной подачи:
3 июня 2003 (03.05.2003)

Опубликованы

С отчётом о международном поиске.

(25) Язык подачи: русский

(25) Язык подачи: русский

(26) Язык публикации: русский

(30) Данные о приоритете:
2002118561 11 июля 2002 (11.07.2002) RU

(71) Заявитель и

[RÜ/RU]; 125284 Москва, 1-ый Боткинский проезд, д. 6, кв. 25 (RU) [RAKHOVSKI, Vadim Israilevich, Moscow (RU)]

В отношении двухбуквенных кодов, кодов языков и других сокращений см. «Пояснения к кодам и сокращениям», публикуемые в начале каждого очередного выпуска Бюллетеня РСТ.

(54) Title:

NANOPOSITIONER

(54) Название изобретения: НАНОМЕТРИЧЕСКОЕ ПОЗИЦИОНИРУЮЩЕЕ УСТРОЙСТВО

(57) **Abstract:** The invention relates to accurate positioning devices which make it possible to displace an object within a nanometric range. The inventive device comprises a fixed base element (BE) provided with accurate and rough positioning steps which are arranged thereon in such a way that they are reciprocatingly movable. The rough positioning step is cinematically connected to the BE and to the accurate positioning step in such a way that they are synchronously movable with respect to the BE. The kinetic connection of said steps is embodied in such a way that the accurate positioning step is autonomously movable with respect to the rough positioning step. Said steps are disposed in such a way that they are autonomously movable with respect to the BE and with respect to each other along two reference axes. The rough positioning step is embodied in a form of a rigid supporting plate, the accurate positioning step being embodied in the form of a rectangular frame which is rigidly fixed to said plate. A mobile mounting element is arranged inside said frame in such a way that it is movable and/or fixable in a specified position by means of nanometric positioning elements which are arranged on each side of the frame.

